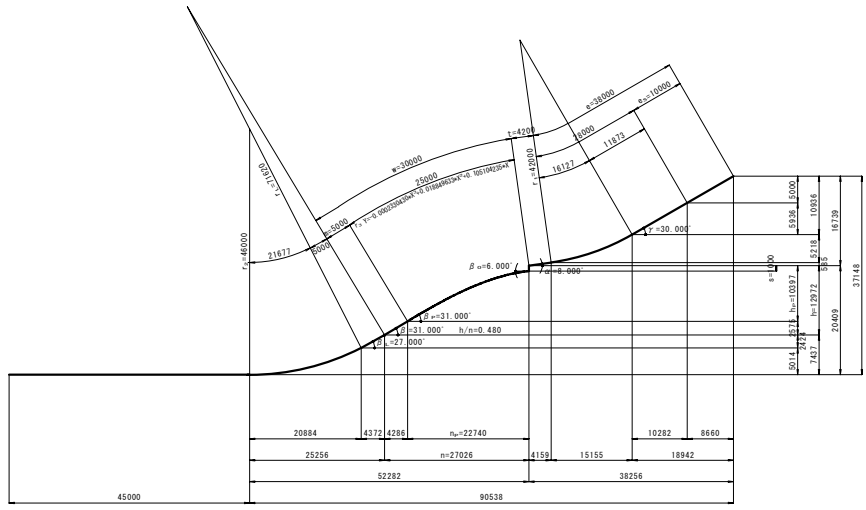


略記号	諸元値	摘要
w	30.000	テークオフの先端からK点までの測定距離
h	12.972	テークオフの先端からK点までの垂直距離
n	27.026	テークオフの先端からK点までの水平距離
$h/n$	0.480	$h$ の $n$ に対する比率(滑空比)
$\alpha$	8.000	テークオフの傾度
$\beta_0$	6.000	着地面カーブの接線角度
$\beta_P$	31.000	P点での接線角度
$\beta$	31.000	K点での接線角度
$\beta_L$	27.000	L点での接線角度
$\gamma$	30.000	助走路(インラン)直線区間傾度
$r_1$	42.000	インラン直線区間の終点とテークオフ始点を結ぶ円の半径
$r_L$	71.620	着地区域の曲線の半径
$r_2$	46.000	L点とアウトラン始点を結ぶ曲線の半径

略記号	諸元値	摘要
t	4.200	テークオフの長さ
s	1.000	踏切の高さ
e	38.000	インラン頂上とテークオフ直線始点間の斜面上に沿った距離
$e_s$	10.000	インラン頂上と最下段のスタートゲート間の距離
$b_1$	2.000	インランの幅
$b_2$	6.000	テークオフ先端下の着地斜面の幅
$b_K$	8.000	K点における着地斜面の幅
$b_A$	9.000	r2終点におけるアウトランの幅
a	45.000	r2終点よりアウトラン終点の距離
$V_0$	16.800	計画されたテークオフ先端通過時の速度



Y	X
0.000	-45.000
0.000	-40.000
0.000	-35.000
0.000	-30.000
0.000	-25.000
0.000	-20.000
0.000	-15.000
0.000	-10.000
0.000	-5.000
0.000	0.000
0.273	5.000
1.500	10.000
2.514	15.000
5.014	20.000
7.284	25.000
7.437	25.258
10.207	30.000
13.164	35.000
15.707	40.000
17.734	45.000
19.021	50.000
19.469	52.258
20.091	55.000
20.894	58.441
21.651	60.000
22.122	65.000
25.584	70.000
26.212	71.594
28.177	75.000
31.064	80.000
33.861	85.000
36.633	88.000
37.143	90.512

